

einsetzt und den zugehörigen Parameter berechnet:

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Für  $r = -1$  ist die Gleichung erfüllt, also sind die Geraden  $g$  und  $QR$  identisch.

- c) Zur Bestimmung der Bildpunkte  $P'$  und  $S'$  von  $P$  und  $S$  unter der Abbildung  $\alpha$  berechnet man mit Hilfe des CAS folgende Matrix-Vektor-Produkte:

$$\overrightarrow{OP'} = A \cdot \overrightarrow{OP} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow P'(4 | 2 | 0) = Q$$

$$\overrightarrow{OS'} = A \cdot \overrightarrow{OS} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow S'(2 | 4 | 0) = R$$

Um zu zeigen, dass jeder Punkt der Geraden  $SR$  auf den Punkt  $R$  abgebildet wird, multipliziert man die Matrix  $A$  mit der rechten Seite der Gleichung von

$$SR: \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} \quad ; t \in \mathbb{R} \text{ und erhält mit Hilfe des CAS:}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \left[ \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow R(2 | 4 | 0)$$

Alternativ kann man auch das Bild des Richtungsvektors der Geraden  $SR$  bestimmen:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Da der Stützpunkt  $S(0 | 2 | 4)$  der Geraden  $SR$  auf den Punkt  $R$  und der Richtungsvektor der Geraden  $SR$  auf den Nullvektor abgebildet wird, wird die Gerade  $SR$  auf den Punkt  $R$  abgebildet.

Um zu zeigen, dass jeder Punkt der Ebene  $E$  auf einen Punkt der Geraden

$$QR: \vec{x} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad ; t \in \mathbb{R} \text{ abgebildet wird, multipliziert man die Matrix } A \text{ mit}$$

der rechten Seite der Ebenengleichung von E und erhält mit Hilfe des CAS:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \left[ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Die Anwendung der Abbildung  $\alpha$  auf die Ebene E ergibt eine Geradengleichung der Geraden QR, da die Stützvektoren beider Geraden identisch und die Richtungsvektoren ein Vielfaches voneinander sind.

Alternativ kann man sich folgendes überlegen:

Ein Stützvektor der Ebene E ist der Ortsvektor von S. Dieser wird durch  $\alpha$  auf den Ortsvektor von R abgebildet, der ein Stützvektor der Geraden QR ist.

Ein Spannvektor der Ebene E ist  $\overline{SR}$ . Dieser wird durch  $\alpha$  auf den Nullvektor abgebildet.

Ein zweiter Spannvektor ist  $\overline{PS}$ . Da P durch  $\alpha$  auf Q und S auf R abgebildet werden, wird  $\overline{PS}$  auf  $\overline{QR}$  abgebildet. Dieser ist ein Richtungsvektor der Geraden QR.

Also werden alle Punkte der Ebene E auf Punkte der Geraden QR abgebildet.

- d) Bildet man  $\overline{SR} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix}$  unter der Abbildung  $\beta$  ab, multipliziert man die Matrix B mit

$\overline{SR}$  und erhält:

$$\overline{S'R'} = B \cdot \overline{SR} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1-\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2\sqrt{3} \\ -2\sqrt{3} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Damit gilt für die Länge der Bildstrecke  $\overline{S'R'}$ :

$$|\overline{S'R'}| = \sqrt{(-2\sqrt{3})^2 + (-2\sqrt{3})^2 + 0^2} = \sqrt{24}$$

Wegen  $|\overline{S'R'}| = \sqrt{24} = |\overline{SR}|$  (siehe Aufgabenteil a)) sind Urbild- und Bildstrecke gleich lang.

Um zu zeigen, dass Urbild- und Bildstrecke von beliebigen Vektoren  $\vec{x}$  der Ebene E gleich lang sind, bestimmt man zuerst den Betrag von  $\vec{x}$ .

Jeder Vektor  $\vec{x}$  der Ebene E läßt sich als Linearkombination der Spannvektoren von E darstellen:

$$\vec{x} = r \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -r+s \\ r+s \\ -2s \end{pmatrix}; r, s \in \mathbb{R}$$

Den Betrag von  $\vec{x}$  berechnet man - unter Anwendung der binomischen Formeln oder mit Hilfe des CAS - wie folgt: